

基本仕様

アーム長	第一アーム	200mm
	第二アーム	180mm
動作範囲	第一アーム	180°
	第二アーム	240°
	Z軸	70mm
	リスト	240°
最大速度	アーム	2.3m/sec (合成)
	Z	260mm/sec
	リスト	1600°/sec
位置再現性	±0.02mm	
制御軸数	同時5軸 (X・Y・Z・リスト・ハンダ送り)	
制御方式	PTP	
データ記憶数	500ステップ (ハンダ付ポイント約150) ×14プログラム (オプション+17プログラム)	
外部記憶装置	ホストコンピューター (RS-232C : USB対応)	
プログラム入力 (表示方式)	ティーチングBOX ホストコンピューター (Windows)	
プログラム選択	外部入力 ティーチングBOX ホストコンピューター (Windows)	
動作モード	GO HOME、AUTO、JOG、JOG STEP、TEACH	
汎用入力	8点 (内2点は制御入力に変更可能)	
汎用出力	8点 (NO、NC×4点+NO×4点) (内4点は制御出力に変更可能)	
制御入力	START、STOP、AUTO、JOG、JOG STEP、HOME、 プログラム No.指定、プログラム No.入力、非常停止	
制御出力	AUTO、BUSY、HOME、TEMP RADY、TEACH、 リミットエラー、ハンダエラー、ハンダ送信中	
データ記憶	バッテリーバックアップ	
駆動方式	6軸ステッピングモーター (ダンパーロール付)	
重量	本体39kg、コントローラ8kg	
電源	AC100V 50Hz/60Hz	
エア源	0.4MPa (4kg/cm ² .G)	
ハンダ送り量	0~99.9mm (0.1mm単位)	
ハンダ送り速度	1mm/sec~90mm/sec (25段階、2モード)	
ハンダ送り再現性	±3%	
温度設定	150℃~450℃ (±5%自動、1℃単位)	
ハンダ径	0.15mm~1.6mm (仕様による)	
ヒーター容量	130 / 260 / 390W より選択 (セラミックヒーター)	
コテ先洗浄	エアブロー方式	